

RadioLink

RC4GS v3

Mode d'emploi

Système RC proportionnel numérique à 5 canaux
Convient pour télécommande voiture/bateau/robot



EC	REP	eVatmaster Consulting GmbH Bettinastr. 30 60325 Frankfurt am Main, Germany contact@evatmaster.com
----	-----	--



* Veuillez noter que ce manuel sera mis à jour régulièrement et veuillez visiter le site Web officiel de RadioLink pour télécharger la dernière version.

Merci d'avoir acheté la télécommande RadioLink RC4GS V3.

Afin de mieux utiliser la télécommande et d'assurer le fonctionnement sûr de l'appareil, veuillez lire attentivement le manuel d'utilisation.

Si des problèmes surviennent pendant le processus d'exploitation, l'une des options de support technique en ligne répertoriées ci-dessous peut être utilisée.

1. Envoyez un e-mail à after_service@radiolink.com.cn et nous répondrons à votre question dès que possible.
2. Envoyez-nous un message privé sur notre page Facebook ou laissez des commentaires sur notre page YouTube.
3. Si vous avez acheté le produit auprès d'un revendeur local, vous pouvez également le contacter pour obtenir de l'aide et une réparation à votre convenance.

Tous les manuels et firmwares sont disponibles sur le site officiel de RadioLink www.radiolink.com et d'autres tutoriels seront téléchargés.

PRÉCAUTIONS DE SÉCURITÉ

N'utilisez jamais votre modèle par mauvais temps. La pluie, la neige et les tempêtes solaires magnétiques peuvent interférer avec les dispositifs de contrôle à distance, entraînant une perte de contrôle et des accidents.

N'utilisez jamais ce produit dans une foule et dans des zones restreintes.

Assurez-vous toujours que la manette des gaz est en position neutre et que la batterie de l'émetteur est correctement chargée avant de connecter le récepteur.

Avant d'utiliser le modèle, assurez-vous de vérifier si les mouvements du servo correspondent à la direction correspondante du volant, sinon, veuillez d'abord calibrer puis utiliser.

Assurez-vous toujours d'éteindre le récepteur avant d'éteindre l'émetteur.



AVERTISSEMENT

Ce produit n'est pas un jouet et ne convient PAS aux enfants de moins de 14 ans. Les adultes doivent garder le produit hors de portée des enfants et faire preuve de prudence lorsqu'ils utilisent ce produit en présence d'enfants.

Les lacunes près de l'antenne ou du manche de commande peuvent permettre à l'eau ou à la vapeur de pénétrer à l'intérieur de l'émetteur et de rendre le modèle instable ou même incontrôlable. Si l'utilisation par temps humide est inévitable, utilisez toujours des sacs en plastique ou des chiffons imperméables pour recouvrir l'émetteur.

Conformité du produit

Les produits ont été testés et répondent aux normes suivantes:

	Normes applicables	Numéro de rapport d'essai
Article 3.1 a): Health and Safety	EN 62479:2010 EN 62368-12014:/A11:2017	GTSL202109000128E03 GTSL202109000128S01
Article 3.1 b): Electromagnetic Compatibility	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-17 V3.2.4 (2020-09)	GTSL202109000128E01
Article 3.2 Effective and Efficient Use of Radio Spectrum	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07)	GTSL202109000128E02
Heavy Metals, Flame Retardants and Phthalates Content - European Council Directive 2011/65/EU on the Restriction of the Use of Certain Hazardous Substances in Electrical and Electronic Equipment (RoHS) with its Amendments Commission Delegated	Directive (EU) 2015/863	SFT21100825216-10E

Pour les certificats CE et ROHS détaillés, veuillez visiter notre site officiel pour télécharger:

https://www.radiolink.com/rc4gsv3_certificates

Étendue de la livraison

Nr.	Composant	Nombre
1	RC4GS-V3 Télécommande	1
2	Récepteur R6FG	1
3	Mode d'emploi	1

TABLE DES MATIÈRES

I. Système de télécommande RC4GS-V3.....	1
1.1 Spécifications techniques.....	1
1.2 Emplacement des commandes et des interrupteurs.....	2
1.3 Fonctions des boutons et des interrupteurs.....	2
1.4 Page d'accueil.....	3
1.5 Installation du récepteur R6FG.....	3
1.6 Liaison.....	4
1.7 Retour signal/RSSI en temps réel.....	4
1.8 Télémétrie.....	5
1.9 Réglage du gyroscope.....	6
II. Présentation du menu.....	8
2.1 Affichage des ajustements précis des points finaux.....	8
2.2 Langue.....	8
2.3 Modèle.....	8
2.4 Ajustements des paramètres (EPA).....	9
2.5 Direction exponentielle (STEXP).....	9
2.6 Vitesse de direction (STSPD).....	10
2.7 Accélérateur exponentiel (THEXP).....	11
2.8 Vitesse des gaz (THSPD).....	12
2.9 ABS.....	14
2.10 Accélération (ACCEL).....	16
2.11 IDLUP.....	17
2.12 SUB-TRIM.....	18
2.13 REVERSE.....	18
2.14 Double taux de direction/accélérateur (D/R).....	18
2.15 Réglage des freins (ATL).....	19
2.16 Mixage 01/02 (PMIX01/02).....	19
2.17 Canal auxiliaire (AUX-CH).....	25
2.18 Nom du modèle (NAME).....	26
2.19 Alarme de sécurité basse tension et force du signal (ALARM).....	26
2.20 Sensibilité gyroscopique (GYRO).....	27
2.21 Failsafe (F/S).....	28
2.22 ID SEED.....	28
2.23 DSC.....	29
2.24 Minuteur (TIMER).....	30
2.25 Réinitialisation (RESET).....	32

I. Système de télécommande RC4GS-V3

La puce utilisée dans l'émetteur garantit des performances parfaites et le temps de réponse de seulement 12 ms offre un contrôle synchrone.

Le même spectre étalé FHSS et le saut de séquence de fréquence pseudo-aléatoire à 67 canaux permettent au RC4GS V3 une excellente capacité anti-interférence dans la même bande de fréquences ou dans différentes bandes de fréquences. La distance de contrôle peut atteindre jusqu'à 400 mètres.

1.1 Spécifications techniques

RC4GS-V3	
Dimensions	174,8 x 116,4 x 224,2 mm
Lester	319 g
Quantité de canaux	5
Longueur d'antenne	106 mm
Distance de la télécommande	400 m
Courant de travail	80-120 mA (La valeur exacte dépend de la tension de fonctionnement)
Tension de fonctionnement	4,8-16,8 V DC (Batterie AA 6pcs ou batterie LiPo 2S-4S)
Puissance radio	<20 dBm
Fréquence	Bande ISM 2.4Ghz (2400.0MHz--2483.5MHz)
Mode de modulation	GFSK
Résolution de canal	4096, la gigue régulière est de 0,5us
Étaler le spectre	FHSS, 67 canaux Saut de séquence de fréquence pseudo-aléatoire
Écran LCD	Résolution 128 x 64, rétroéclairage LCD
Alarme	Oui (peut être personnalisé en batterie 2S-4S)
Modèles personnalisables	Bateau, robot, véhicules (chenilles / chars / camions)
Récepteurs compatibles	R7FG, R6FG, R6F, R8EF, R8F, R4FGM, R4F
Dimensions du compartiment à piles	89 * 59 * 25 mm
Quantité de mémoire modèle	30
R6FG	
Dimensions	35 x 20 x 13 mm
Lester	6 g
Quantité de canaux	6
Longueur d'antenne	205 mm
Courant de travail	30 mA
Tension de fonctionnement	3-12 V
Signal de sortie	PWM

1.2 Emplacement des commandes et des interrupteurs



1.3 Fonctions des boutons et des interrupteurs

Exit: exécutez l'opération de retour et de sortie, appuyez sur sur l'écran principal pour accéder au menu, « Réglages des points finaux » et « Télémétrie ».

Dec(-): Déplace le curseur et diminue la valeur du paramètre.

Inc(+): Déplacer le curseur et augmenter la valeur du paramètre.

Enter: exécuter l'opération.

Exit+Enter: appuyez longuement pour entrer dans le menu.

Exit+Dec(-): Lorsque la télécommande est éteinte, appuyez et maintenez enfoncé Exit et Dec (-), allumez simultanément l'interrupteur principal pour entrer l'étalonnage de l'accélérateur et de la direction.

Dec(-)+Inc(+): Appuyez simultanément lors du réglage des paramètres pour réinitialiser les valeurs par défaut.

Lenkrad: 1er canal, contrôle généralement le servo de direction

Gashebel: 2ème canal, contrôle généralement l'accélération

VR-Schalter: 3e, 4e ou 5e canal de contrôle préréglé, définissable par l'utilisateur

SWA-Schalter: 3e, 4e ou 5e canal de commande préréglé, définissable par l'utilisateur

SWD-Schalter: 3e, 4e ou 5e canal de commande préréglé, définissable par l'utilisateur

ST: trim de direction

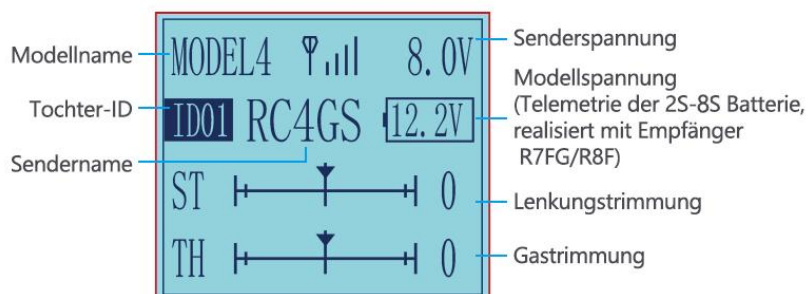
TH: trim des gaz

CH3: trim du 3e canal

1.4 Page d'accueil

ST: Direction

TH: Accélérateur



Remarque: L'identifiant fille ne s'affiche qu'une fois activé dans le menu.

La tension de la batterie d'entraînement n'est affichée qu'après l'utilisation du récepteur R7FG ou R8F et le fil de retour de la tension de la batterie d'entraînement est correctement connecté.

1.5 Installation du récepteur R6FG

Le récepteur R6FG vendu avec le RC4GS V3 propose 6 canaux et un gyroscope professionnel intégré.

La fonction gyroscope est désactivée par défaut. Pour activer le gyroscope, veuillez les régler conformément à la section Réglage du gyroscope et Sensibilité du gyroscope plus loin dans le manuel.

ASTUCES

1. Afin de garantir la transmission du signal du récepteur, veuillez noter les points suivants :
2. 1. Essayez de monter l'antenne aussi droite que possible, sinon la plage de contrôle effective sera réduite.

3. 2. Les grands modèles peuvent avoir des pièces métalliques qui affecteront la transmission du signal, dans ce cas l'antenne doit être d'un côté du modèle. De cette façon, la meilleure condition de signal peut être maintenue dans n'importe quelle condition de travail.
4. 3. L'antenne doit être montée aussi loin que possible des conducteurs métalliques et des fibres de carbone, à au moins 1,5 cm, et non pliée de manière excessive.
5. 4. Montez l'antenne aussi loin que possible du moteur, du régulateur de vitesse électronique (ESC) ou d'autres sources d'interférences possibles. Lors de l'installation proprement dite du récepteur, vous pouvez l'envelopper d'une éponge ou de mousse pour le protéger des chocs.
6. 5. Le récepteur contient des composants électroniques de haute précision. Par conséquent, veuillez le manipuler avec précaution et éviter que le récepteur ne vibre violemment ou ne le place dans un environnement à haute température. Pour mieux protéger le récepteur, enveloppez-le dans un matériau antichoc tel que de la mousse spéciale R/C ou une feuille de caoutchouc. Pour éviter de mouiller le récipient, il est préférable de les placer dans un sac en plastique et de sceller le sac. Si de l'humidité pénètre dans le récepteur, cela peut entraîner une perte de contrôle temporaire, voire totale. Mettre le récepteur dans un sac en plastique empêche également le carburant et la saleté d'entrer.

1.6 Liaison

1. L'émetteur et le récepteur R6FG inclus sont liés à l'usine. Cela signifie qu'après avoir allumé la télécommande et le récepteur, la transmission du signal est possible sans autre opération et la valeur du signal est affichée à l'écran.
2. Si vous avez acheté un nouveau récepteur R6FG séparément, le récepteur doit être lié à la télécommande. Avant d'utiliser le modèle, veuillez vérifier si la télécommande et le récepteur sont liés avec succès. Étant donné que chaque émetteur a un identifiant indépendant, une fois la correspondance du code terminée, le code d'identification sera stocké dans le récepteur et il n'est pas nécessaire de faire correspondre le code à nouveau.
- 3.
4. Les étapes de liaison sont les suivantes :
 5. 1. Placez l'émetteur et le récepteur à environ 50 cm l'un de l'autre.
 6. 2. Allumez l'émetteur et le récepteur.
 7. 3. Appuyez sur le bouton de liaison sur le côté du récepteur pendant plus d'une seconde, le voyant lumineux commencera à clignoter, indiquant que l'appairage commence.
 8. 4. Lorsque le voyant cesse de clignoter et reste allumé, cela signifie que la liaison est terminée. Si la liaison échoue, le voyant du récepteur continuera à clignoter lentement.

Mode de fonctionnement

Le R6FG a deux modes de fonctionnement : le mode de fonctionnement normal et le mode de fonctionnement gyroskopique.

1. Mode de fonctionnement normal
LED verte, le gyroscope ne fonctionne pas.
2. Mode de fonctionnement gyroskopique
LED verte et rouge allumées.

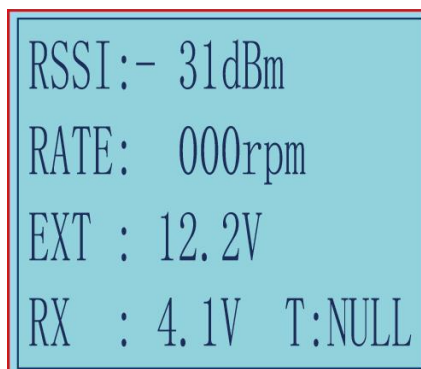
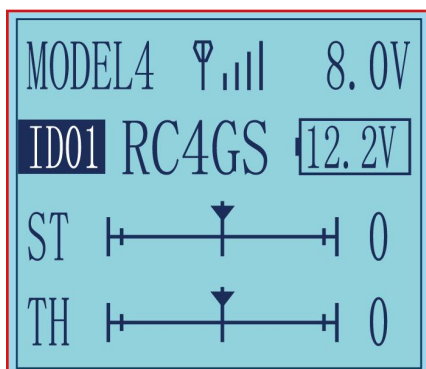
1.7 Retour signal/RSSI en temps réel

1. Allumez l'émetteur et le récepteur et terminez l'affectation. Le signal s'affiche sur l'écran principal de l'émetteur.
2. Appuyez brièvement deux fois sur le bouton EXIT et accédez à la page d'informations de télémétrie.
3. L'alarme peut être réglée avec un certain RSSI bas après le test en modifiant la distance : appuyez simultanément sur EXIT et ENTER pour accéder au menu, puis appuyez sur "19. ALARME". Appuyez sur ENTER pour activer/désactiver l'alarme et définir la valeur d'alerte RSSI.
4. Placez l'antenne du récepteur et l'antenne de l'émetteur en parallèle. Le récepteur doit rester à distance de l'émetteur (comme indiqué sur l'image ci-dessous).



Note

1. Lorsque la distance entre l'émetteur et le récepteur avec une seule antenne est de 20 cm, il est normal que la valeur RSSI soit comprise entre 0 et 30 dBm. Plus la valeur est proche de 0, plus le signal est fort. (Le récepteur avec une seule antenne, comme R6FG, R6F, R4FGM, R4F, R8EF, R8FM, R8SM)
2. Lorsque la distance entre l'émetteur et le récepteur avec les deux antennes est de 50 cm, il est normal que la valeur RSSI soit comprise entre 0 et 30 dBm. Plus la valeur est proche de 0, plus le signal est fort. (Le récepteur avec les deux antennes, telles que R7FG, R8F)
3. La plage de valeurs RSSI de l'émetteur RadioLink est de 0 à -99 dBm. Plus la valeur absolue de la valeur RSSI est grande, plus le signal est faible. Par exemple, le signal à une valeur RSSI de -90 dBm est plus faible que le signal à une valeur RSSI de -75 dBm.



1.8 Télémétrie

En plus de la télémétrie RSSI, la tension du récepteur et la tension du modèle (maximum jusqu'à une batterie au lithium 8S, 33,6 V) peuvent également être renvoyées en temps réel. Les utilisateurs peuvent définir la valeur d'avertissement de tension de la batterie du modèle en fonction des besoins

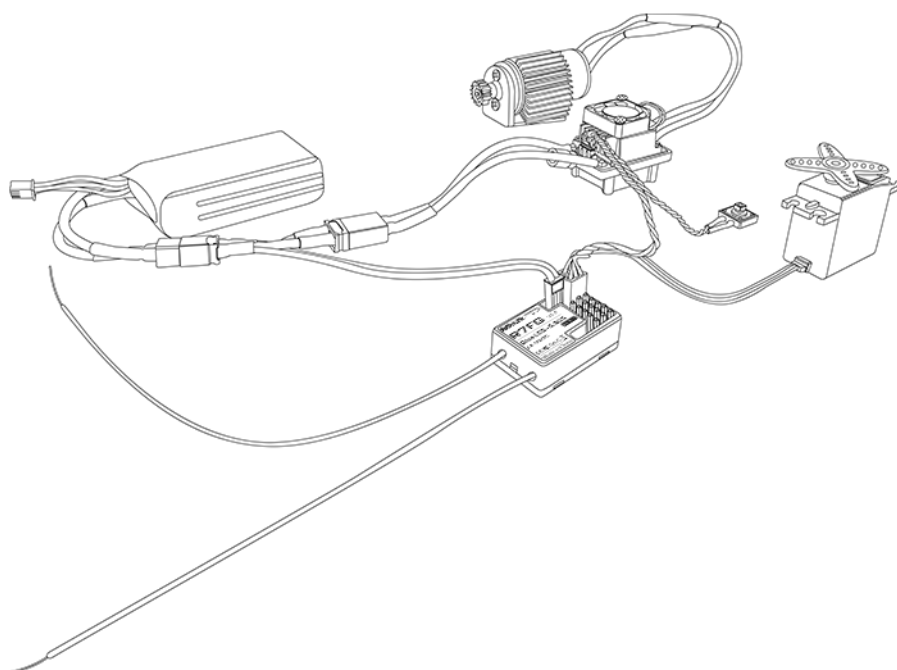
réels.

Appuyez simultanément sur EXIT et ENTER pour entrer dans le menu, puis appuyez sur "19. ALARM". Appuyez sur ENTER pour régler la valeur d'avertissement de tension.

Normalement, nous définissons la valeur d'avertissement sur 3,7 V à la tension de cellule unique. Par exemple, s'il s'agit d'une batterie au lithium 3S utilisée dans le modèle, la valeur d'avertissement doit être définie sur 11,1 V ($3,7 \text{ V} * 3\text{S}$).

La télémétrie de la tension de la batterie du modèle peut facilement être activée en connectant l'extrémité mâle du câble de la batterie à l'ESC tout en connectant l'extrémité femelle à la batterie et le câble avec un en-tête JST à la TÉLÉMÉTRIE (+-) de R7FG/R8F comme indiqué ci-dessous dans le image. Aucun accessoire supplémentaire n'est requis. Une fois la connexion établie, vous pouvez voir les informations sur la tension de la batterie sur la page principale de la télécommande.

Remarque: Le retour du signal de tension de la batterie ne s'affiche que lorsque le récepteur R7FG/R8F est utilisé.



1.9 Réglage du gyroscope

Pour activer le gyroscope

Dans le réglage d'usine, le gyroscope est désactivé par défaut. Appuyez rapidement sur le bouton de liaison 3/4 fois avec moins de 1 seconde d'intervalle, l'indicateur rouge/violet clignotera 3 fois. La LED rouge allumée/éteinte indique que le gyroscope est allumé/éteint.

Note:

Lors de la première utilisation, il est normal que le servo se contracte avec le mouvement du récepteur après qu'il est connecté sans actionner l'émetteur. Cela signifie que le gyroscope est allumé et corrige automatiquement la direction du servo. Si vous souhaitez désactiver les gyroscopes, veuillez suivre le tableau ci-dessus.

Phase gyroscopique

Lorsque le gyroscope est activé vers l'avant, essayez de tourner le modèle de voiture pour voir si le gyroscope corrige les roues. Normalement, si la voiture tourne à gauche, les roues doivent tourner à

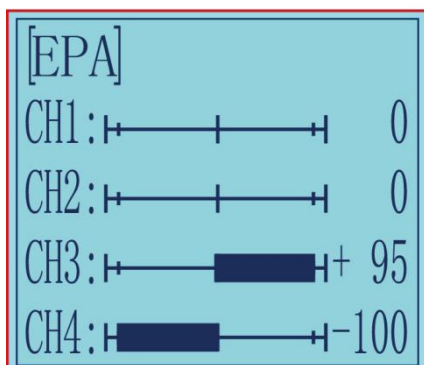
droite pour la correction, et si la voiture tourne à droite, les roues doivent tourner à gauche pour la correction. Si la phase du gyroscope est inversée, appuyez rapidement sur le bouton de liaison deux fois en 1 seconde. Le voyant rouge clignote une fois et le réglage de la phase du gyroscope est terminé.

Réglage de la sensibilité du gyroscope

Le gyroscope est généralement connecté au 3ème canal. Cela permet à l'utilisateur de régler la sensibilité avec le commutateur rotatif VR. Le pourcentage s'affiche lorsque la sensibilité est ajustée. Un pourcentage plus élevé signifie une sensibilité plus élevée. Si le commutateur rotatif VR / 3ème canal est réglé sur une autre fonction, la commande gyroscopique peut être changée en STD dans le réglage GYRO du menu pour régler la sensibilité gyroscopique avec les boutons Dec(-) et Inc(-).

II. Présentation du menu

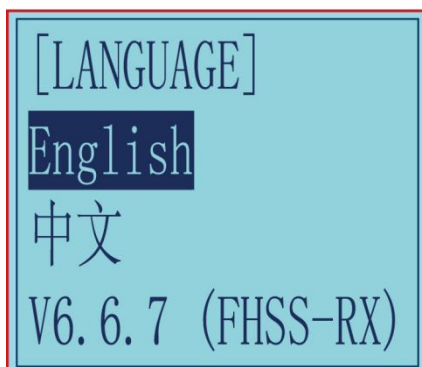
2.1 Affichage des ajustements précis des points finaux



Après la mise sous tension, appuyez sur le bouton "Exit" sur l'écran principal pour entrer les réglages du point final de chaque canal.

2.2 Langue

Les menus des versions anglaise et chinoise sont disponibles, ce qui est pratique pour les locuteurs chinois et anglais pour personnaliser les menus de fonctions. Plusieurs langues (ex. allemand, français) sont en développement.



Étapes de configuration

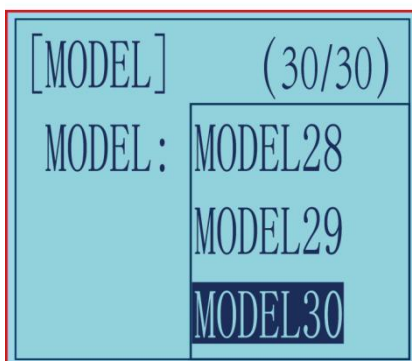
1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde).
2. Appuyez sur Enter pour accéder à LANGUE.
3. Utilisez le bouton Dec(-) ou Inc(+) pour sélectionner "中文" ou "English". La langue sélectionnée est affichée avec un effet d'ombrage noir.
4. Appuyez sur la touche "Enter", la langue souhaitée sera sélectionnée.

2.3 Modèle

La télécommande RC4GS V3 peut stocker 30 ensembles de données de modèle. Pour activer un nouveau modèle, les étapes suivantes peuvent être suivies.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (Appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde).



- Appuyez une fois sur le bouton "Enter" sur MODEL, la fonction de sélection de modèle sera sélectionnée.
2. Appuyez sur le bouton "Enter", le modèle actuellement actif clignotera. Pour activer un autre modèle, appuyez sur le bouton Dec(-) ou Inc(+) jusqu'à ce que le modèle souhaité clignote.
 3. Appuyez sur la touche "Enter", le modèle sélectionné cesse de clignoter, maintenant le modèle est sélectionné. Revenez à l'affichage principal en appuyant deux fois sur "Exit".

2.4 Ajustements des paramètres (EPA)



Utilisez les réglages de point final (EPA) lorsque vous souhaitez régler l'angle de braquage gauche et droit, l'accélérateur, le frein ou la course du servo du 3e canal. Si le rayon de braquage s'écarte de l'état normal du modèle, il doit être ajusté à gauche et à droite pour optimiser la correction de l'angle du volant.

Éléments de réglage

Direction EPA (ST)

ST: 0 % ~ 120 % (Gauche/droite)

Valeur initiale: 100 %

Servo auxiliaire EPA

3./4. Kanal: 0 % ~ 120 % (Gauche/droite)

Valeur initiale: 100 %

Accélérateur EPA (TH)

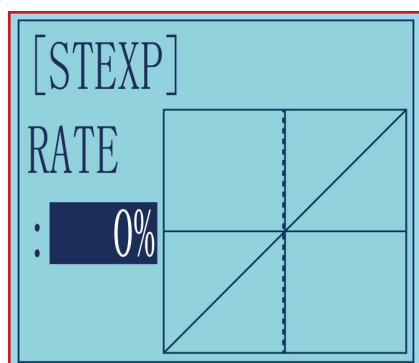
TH: 0 % ~ 120 % (avancer/freiner)

Valeur initiale: 100 %

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez EPA (réglages de point final).
2. Appuyez sur la touche "Enter" pour accéder à l'EPA. Utilisez le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour sélectionner l'élément de réglage souhaité. Lorsque vous appuyez sur le bouton "Enter", l'élément sélectionné se met à clignoter. Après cela, vous pouvez appuyer sur le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour ajuster la valeur. (Remarque : appuyez simultanément sur les boutons Dec (-) et Inc (+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale de 100 %.)
3. Appuyez sur la touche "Enter", la valeur définie cessera de clignoter, maintenant le réglage est réussi.
4. Retournez à l'affichage principal en appuyant deux fois sur le bouton de sortie.

2.5 Direction exponentielle (STEXP)



Cette fonction (STEXP) est utilisée pour modifier la sensibilité du servo de direction autour du point mort et des deux positions finales. Il n'a aucune influence sur la course maximale du servo. Réglez la sensibilité de la molette de direction à la fois en position neutre et à la fin.

Éléments de réglage

Taux: Taux d'EXP de direction

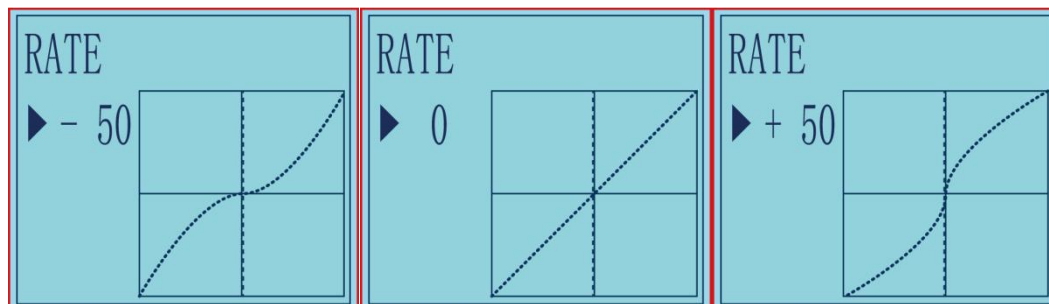
-100 % ~ 0 % ~ +100 %

Valeur initiale: 0 %

0 % ~ -100 % : la sensibilité est faible autour de la position neutre et augmente à mesure que vous vous rapprochez des points finaux.

0%: La sensibilité autour des points neutre et final est la même.

0 %~+100 %: la sensibilité est élevée autour de la position neutre et diminue à mesure que vous vous rapprochez des points finaux.



Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez STEXP.
2. Appuyez sur la touche "Enter" pour accéder à STEXP. Utilisez le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour sélectionner l'élément de réglage souhaité. Lorsque vous appuyez sur le bouton "Enter", l'élément sélectionné se met à clignoter. Après cela, vous pouvez appuyer sur le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour ajuster la valeur, et la courbe de taux indiquée sur la figure changera en conséquence. (Remarque : appuyez simultanément sur les boutons Dec (-) et Inc (+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale de 100 %.)
3. Appuyez sur la touche "Enter", la valeur définie cessera de clignoter, maintenant le réglage est réussi.
4. Retournez à l'affichage principal en appuyant deux fois sur le bouton de sortie.

Avis

Le curseur vertical illustré sur la figure se déplace en synchronisation avec le fonctionnement du volant.

2.6 Vitesse de direction (STSPD)

Cette fonction permet de régler le retard du servo de direction (1er canal) pour faire tourner le servo lentement. Une direction rapide entraînera un sous-virage momentané, une perte de vitesse ou un dérapage. Cette fonction est efficace dans de tels cas.



Éléments de réglage

TURN: Sens de rotation

RETURN: retour dans la direction d'origine

0%~100% (toute direction). A 100% il n'y a pas de décalage

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez STSPD.
2. Appuyez sur la touche "Enter" pour entrer STSPD. Utilisez

les touches "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour sélectionner l'élément de réglage souhaité. Lorsque vous appuyez sur le bouton "Enter", l'élément sélectionné se met à clignoter. Après cela, vous pouvez appuyer sur le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour ajuster la valeur, et la courbe de taux indiquée sur la figure changera en conséquence. (Remarque : appuyez simultanément sur les boutons Dec (-) et Inc (+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale de 100 %.)

3. Appuyez sur la touche "Enter", la valeur définie cessera de clignoter, maintenant le réglage est réussi.

4. Retournez à l'affichage principal en appuyant deux fois sur le bouton de sortie.

2.7 Accélérateur exponentiel (THEXP)

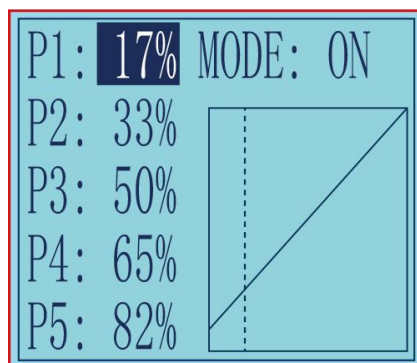
Cette fonction rend le fonctionnement du servo plus sensible ou plus fluide lors de l'accélération et du freinage. Il n'a aucune influence sur la course maximale du servo.

La courbe des gaz peut être divisée en courbe des gaz à cinq points, courbe des gaz à un point, courbe exponentielle et courbe exponentielle des freins. Pour l'accélération, sélectionnez une courbe parmi courbe exponentielle/courbe à un point/courbe à cinq points.

Réglage de la courbe des gaz en cinq points (FWD-CRV)

Dans la courbe des gaz à 5 points, il y a 5 points réglables individuellement, la connexion entre le point de départ et d'arrivée et ces 5 points détermine le changement de la sortie linéaire des gaz. La plage de réglage de chaque élément est de 0 % à 100 %. Cette courbe n'affecte que l'action de tirer la manette des gaz vers l'intérieur à partir du point mort et ne s'applique pas à l'action de pousser vers l'extérieur.

Étapes de configuration



1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez THEXP, puis sélectionnez FWD-CRV.

2. Appuyez sur la touche "Enter", la valeur du point de courbe commence à clignoter, puis appuyez sur les touches "Dec(-)" et "Inc(+)" pour définir la valeur. (Remarque : appuyez simultanément sur les boutons Dec (-) et Inc (+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale.)

3. Appuyez sur la touche "Enter", la valeur définie cessera de

clignoter, maintenant le réglage est réussi.

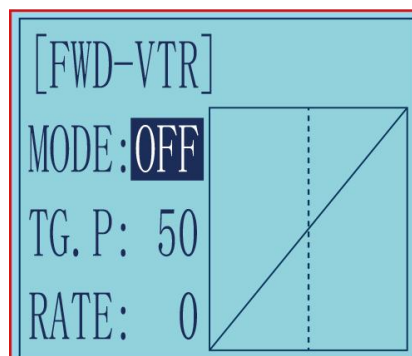
4. Retournez à l'affichage principal en appuyant deux fois sur le bouton de sortie.

Réglage de la courbe des gaz en un point (FWD-VTR)

Dans la courbe des gaz à un point, il n'y a qu'un seul point réglable individuellement, la connexion entre le point de départ et le point final détermine le changement de la sortie linéaire des gaz.

Éléments de réglage

Point de départ (TG.P): 20-80



RATE (La pente de la conduite de gaz aux deux extrémités du point): -100 - 0 - +100

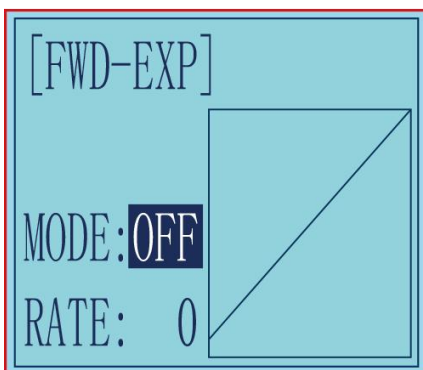
Étapes de configuration

Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde).

Sélectionnez THEXP puis sélectionnez FWD-VTR.

Lorsque le "MODE" est sur "OFF", le magnétoscope ne fonctionne pas, uniquement lorsque le "MODE" est réglé sur "ON", la fonction VTR est disponible.

Réglage de la courbe exponentielle (FWD-EXP)



La courbe exponentielle des gaz peut modifier la douceur et la sensibilité de la trajectoire des gaz. En modifiant le RATE, l'objectif d'une accélération douce et d'une accélération délicate peut être atteint.

Éléments de réglage

MODE: OFF/ON

RATE: -100 - 0 - +100

Étapes de configuration

Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez THEXP

puis choisissez FWD-EXP.

Lorsque le "MODE" est sur "OFF", le magnétoscope ne fonctionne pas, uniquement lorsque le "MODE" est réglé sur "ON", la fonction VTR est disponible.

Suggestion : Si la route est glissante et que l'adhérence des roues n'est pas suffisante, réglez la courbe sur "0~100".

Réglage de la courbe exponentielle des freins (BRK-EXP)

La courbe exponentielle des freins peut modifier la douceur et la sensibilité du changement de freinage, tout comme la courbe exponentielle des gaz. De même, en modifiant le RATE, l'objectif d'un freinage en douceur et d'un freinage sensible peut être atteint.

Éléments de réglage

RATE: -100 - 0 - +100

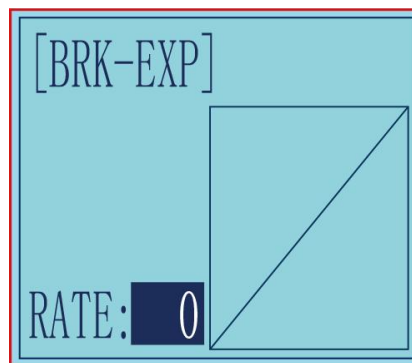
Si la valeur RATE est négative, plus la valeur négative est grande, plus le frein est doux ;

Lorsque la valeur RATE est positive, plus la valeur positive est grande, plus le frein est sensible.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez THEXP puis choisissez BRK-EXP.

2. Appuyez sur le bouton "Enter", le RATE commencera à clignoter, puis appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale (0).)



2.8 Vitesse des gaz (THSPD)

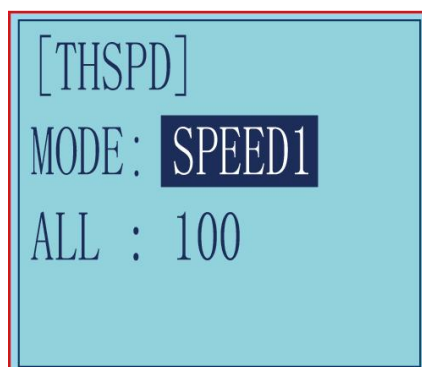
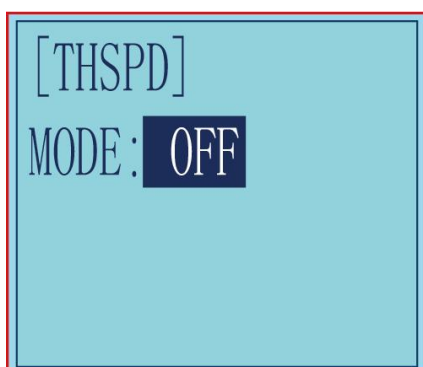
Throttle Speed (THSPD), c'est-à-dire Throttle Delay, peut régler la sensibilité de

l'accélérateur. Une action soudaine et violente de l'accélérateur sur une route glissante peut empêcher les roues de patiner et l'action d'accélération ne peut pas être effectuée en douceur. En même temps, cela peut réduire la consommation d'énergie et rendre le démarrage plus naturel et plus fluide.

Le THSPD ne fonctionne que lorsque la manette des gaz est tirée depuis le point neutre et tirée de la position avant à la position neutre de la manette des gaz. En cas de freinage ou de marche arrière soudains, le THSPD ne fonctionnera pas.

THSPD a deux modes, SPEED1 et SPEED2, avec le mode SPEED1 agissant directement sur toute la course des gaz, tandis que le mode SPEED2 crée avec un retard du segment des gaz.

En mode SPEED2, la course des gaz est de 0 à 100, le point limite (TGP1) est le point de division entre la section basse et la section haute. Par exemple, si TGP1 est réglé sur 30, la manette des gaz est de 0 à 30 en gamme basse et de 30 à 100 en gamme haute. La valeur de réglage du segment bas et du segment haut est le taux de décélération des gaz, 100 signifie aucune décélération, plus la valeur est petite, plus la décélération est élevée.



SPEED1

Éléments de réglage

ALL: 0-100

100 signifie pas de retard

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez THSPD puis sélectionnez SPEED1.
2. Appuyez sur le bouton "Enter", "ALL" commence à clignoter, puis appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : appuyez simultanément sur les boutons Dec (-) et Inc (+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale (100).)

SPEED2

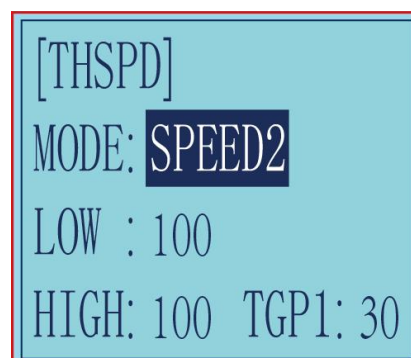
Éléments de réglage

LOW: 0-100

HIGH: 0-100

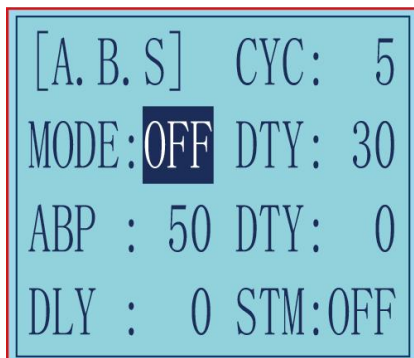
TGP1: 0-100

Étapes de configuration



1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez THSPD puis choisissez SPEED2.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : appuyez simultanément sur les boutons Dec (-) et Inc (+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale.)

2.9 ABS



L'ABS compense le blocage éventuel des roues lors du freinage, augmente la sécurité de conduite et réduit l'usure des pneus.

Éléments de réglage

ABP: Quantité de réinitialisation des freins

DLY: montant du retard

CYC: cycle

TGP: point de départ

DTY: cycle de service (Cycle Duty Ratio)

STM: mixageur de direction (Steering Mix)

ABP : lorsque les freins sont relâchés, la valeur ABP représente la partie du servo qui revient au centre. A 0% l'ABS ne fonctionne pas, donc freinage normal, à 50% c'est la moitié de la course de la gâchette, à 100% le servo revient au point neutre.

DLY : définit le délai entre l'activation du frein et l'activation de l'ABS. A une valeur de 0%, l'ABS est activé immédiatement. À 50 %, le délai est d'environ 0,7 seconde et à 100 %, le délai est de 1,4 seconde.

CYC : Plus la valeur de la période est grande, plus l'intervalle entre deux freinages est long. Plus la valeur de réglage est petite, plus l'intervalle entre deux freinages est court.

TGP : position de déclenchement du délai d'accélération. Position de la manette des gaz où fonctionne l'ABS.

DTY : Rapport durée de freinage sur durée de période.

STM : La valeur de la direction pour activer le frein à impulsion. Si la quantité de direction est réglée sur "*E10" ou une valeur supérieure, cela signifie que le frein à impulsion sera activé lorsque le modèle tourne pendant le freinage et que la quantité de direction est supérieure à cette valeur définie. Si la quantité de braquage pendant le freinage est inférieure à ce réglage, le frein à impulsion ne fonctionnera pas. Lorsqu'il est réglé sur "*N 10" ou supérieur, l'effet est opposé à "*E 10".

ABP-Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez ABS, puis sélectionnez ABP.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la valeur initiale (50.)

ABP-Éléments de réglage

0 - 50 - 100

Valeur initiale: 50

La quantité de retour de frein (ABP) est affectée par le taux "EXP" du côté freinage.

DLY-Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez ABS, puis sélectionnez DLY.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale (0).)

DLY-Éléments de réglage

0 - 50 - 100

Valeur initiale: 0

0: pas de délai

50: le délai est d'environ 0,7 seconde

100: Le délai est d'environ 1,4 seconde

CYC-Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez ABS, puis choisissez CYC.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à la Valeur initiale (5).)

CYC-Éléments de réglage

0 - 30

Valeur initiale: 5

TGP-Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez ABS, puis choisissez TGP.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale (30).)

TGP-Éléments de réglage

0 - 100

Valeur initiale: 30

DTY-Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez ABS, puis sélectionnez DTY.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale (0).)

DTY-Éléments de réglage

-3 - 0 - +3

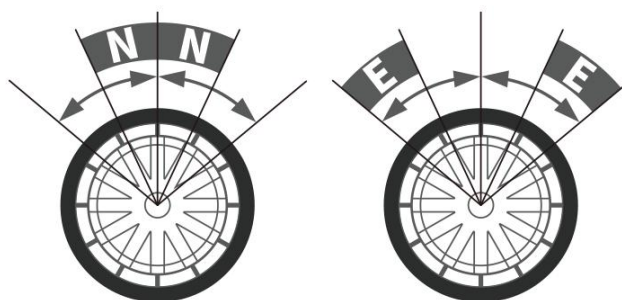
Valeur initiale: 0

"-3": Le temps de freinage est le plus court. (les freins se bloquent fort)

"+3": la durée de freinage est la plus longue (les freins se bloquent facilement)

STM Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez ABS, puis choisissez STM.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale.)



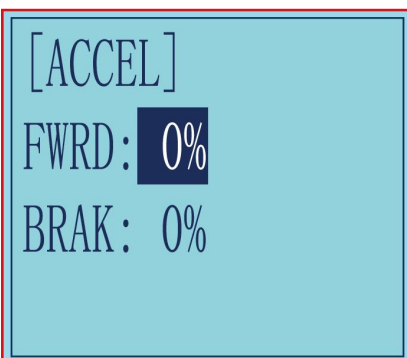
Steering operation

STM-Éléments de réglage

N10 - N100

E10 - E100

2.10 Accélération (ACCEL)



ACCEL ajuste la quantité d'action instantanée générée par l'accélération et le freinage autour du point central.

À la vitesse maximale, le servo sautera à la position d'entrée plutôt qu'à un changement linéaire de l'exponentielle des gaz, et l'utilisation de l'ACCEL peut grandement améliorer la vitesse d'avancement et les performances de freinage.

Transférer ACCEL-Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez ACCEL, puis sélectionnez FWRD.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale.)

Vorwärts-Éléments de réglage

0 % - 100 %

"0%": pas d'accélération

„100 %“: Accélération maximale (env. 1/2 de l'angle de braquage avant)

BRAK-Étapes de configuration (Bremse)

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez ACCEL, puis sélectionnez BRAK.

2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale.)

BRAK-Éléments de réglage

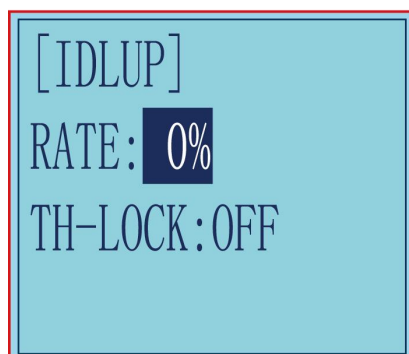
0 % - 100 %

"0%": pas d'accélération

„100 %“: Accélération maximale (angle de braquage maximal côté freinage)

2.11 IDLUP

Ralenti au démarrage du moteur



Utilisez cette fonction pour améliorer les caractéristiques de démarrage du moteur en augmentant la vitesse de ralenti lors du démarrage du moteur d'une voiture à essence.

Idle-Up-Taux (RATE)

-50% ~ -1%, 0%, +1% ~ +50%

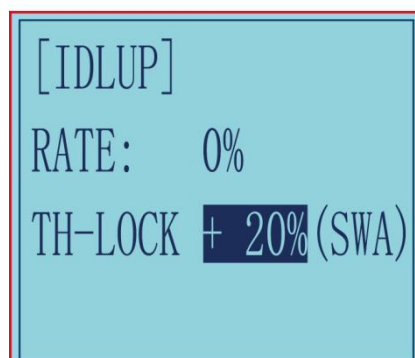
Valeur initiale: 0 %

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez IDLUP, puis sélectionnez RATE.

2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons Dec(-) et Inc(+)) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale.)

Sas à gaz(TH-LOCK)

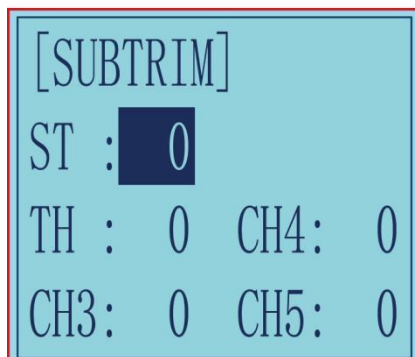


En plus de régler le régime de l'accélérateur lorsque l'accélérateur est au point mort, la fonction de ralenti peut également régler le verrouillage de l'accélérateur lorsque le moteur est démarré. Sélectionnez la valeur de gaz qui doit être verrouillée et la plage de réglage est de -100 % à +100 %. Une fois la manette des gaz verrouillée, peu importe où se trouve la manette des gaz, la sortie de la manette des gaz passera à la valeur définie.

Cette fonction est contrôlée par la gâchette du commutateur

SWA, appuyez pour verrouiller, appuyez à nouveau pour déverrouiller, le commutateur de commande est réglé sur SWA par défaut et ne peut pas être modifié.

2.12 SUB-TRIM



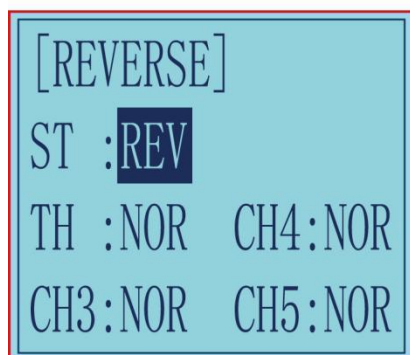
Réglage de la position neutre du servo

Utilisez cette fonction pour régler la position neutre des servos pour la direction, l'accélérateur et les 3 canaux AUX.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez SUB TRIM.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur.

2.13 REVERSE



Cette fonction inverse le sens de fonctionnement des servos en termes de direction, gaz, 3ème canal, 4ème canal.

Étapes de configuration

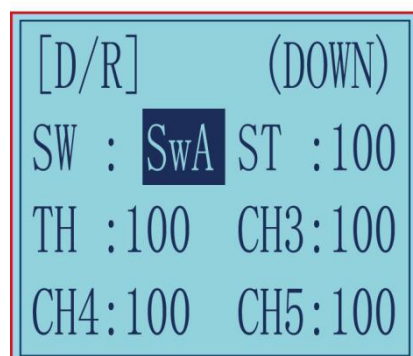
1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez REVERSE, puis choisissez les éléments enfants.
2. Utilisez les boutons « Dec(-) » ou « Inc(+) » pour sélectionner « NOR (avant) » ou « REV (arrière) » et appuyez sur Entrée pour terminer le changement.

2.14 Double taux de direction/accélérateur (D/R)

Le réglage de la fréquence affecte simultanément les réglages des extrémités gauche et droite. Par exemple, à mesure que le taux diminue, le rapport entre la commande avant du modèle et le freinage est réduit en même temps. La plage de réglage est de 0 % à 100 % et la valeur par défaut est de 100 %. D/R ne s'applique qu'au canal de direction et d'accélérateur.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez D/R. Appuyez sur les boutons « Dec(-) » et « Inc(+) » pour régler la valeur.



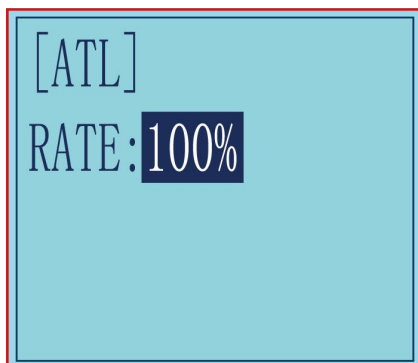
2. Réglage du commutateur : réglez un commutateur ou un bouton pour activer un double débit différent pour chaque canal.

A. Vous pouvez définir SWA, SWD ou les modes de verrouillage de ces deux boutons de commutation LK-A, LK-D.
 B. "NULL" signifie qu'aucun commutateur n'est affecté. Par défaut, après avoir défini le débit du canal correspondant,

l'émetteur exécute toujours la valeur définie.

C. UP (haut)/DOWN (bas) : Indique la position du commutateur sélectionné. Faites glisser/appuyez sur le commutateur dans différentes positions pour définir différentes distances de déplacement.

2.15 Réglage des freins (ATL)



Cette fonction diminue la valeur de réglage lorsque le freinage est fort et augmente la valeur de réglage lorsque le freinage est faible.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez ATL.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. (Remarque : Appuyez simultanément sur les boutons

Dec(-) et Inc(+) et maintenez-les enfoncés pendant une seconde pour revenir à Valeur initiale (100%).)

2.16 Mixage 01/02 (PMIX01/02)

Ces fonctions permettent de régler le mixage entre direction, gaz, 3ème canal, 4ème canal et 5ème canal.

LEFT: rapport de mixage (côté gauche)

RIGH: rapport de mixage (côté droit)

MST: Canal principal

SLV: canal esclave



MOD : mode mixageur.

INH : signifie que la fonction mixageur est désactivée. Indépendamment du fait qu'un interrupteur de commande ou une valeur soit réglé(e) sous cette fonction, il ne sera pas activé.

ON/OFF : signifie activer et désactiver la fonction. Réglez le mode sur ON, le contrôle de mixage actuel peut prendre effet.

SW : Commutateur de contrôle de la fonction de mixage. Vous pouvez définir SWA, SWD ou les modes de verrouillage de ces quatre boutons de commutation LK-A, LK-D. "NULL" signifie qu'aucun commutateur n'est affecté. Après avoir défini la quantité de déplacement du canal correspondant, l'émetteur exécute toujours la valeur définie par défaut.

POS : désigne la position de l'interrupteur utilisé pour commander cette fonction. UP (haut)/DOWN

(bas) : Indique la position du commutateur sélectionné. Faites glisser/appuyez sur le commutateur dans différentes positions pour définir différentes distances de déplacement.

Mischer-Étapes de configuration

Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez PMIX01 ou PMIX02 puis activez MOD.

Canal maître

Sélection de canal (MST)

ST, TH, 3ème canal, 4ème canal, 5ème canal

Valeur initiale: ST

Sélectionnez l'élément de configuration "MST" en appuyant sur le bouton "Dec (-)" ou "Inc (+)", appuyez sur le bouton "Enter", le canal principal initial clignotera. Utilisez le bouton "Dec (-)" ou "Inc (+)" pour sélectionner le canal principal que vous souhaitez régler, appuyez sur le bouton "Enter", le canal principal clignotant que vous avez sélectionné cessera de clignoter.

Canal esclave

Sélection du canal (SLV)

ST, TH, 3ème canal, 4ème canal, 5ème canal

Valeur initiale: ST

Sélectionnez l'élément de configuration "SLV" en appuyant sur le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)", appuyez sur le bouton "Enter", le canal esclave initial clignotera. Utilisez le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour sélectionner le canal esclave que vous souhaitez régler, appuyez sur "Enter", le canal esclave clignotant que vous avez sélectionné entendra clignoter.

mixage gauche, avant ou haut Étapes de configuration

Quantité de mixage: -100~0~+100

Sélectionnez l'élément de configuration "LEFT", "FWRD" ou "UP" (Ces éléments de configuration diffèrent selon le canal principal. ST : "LEFT", TH : "FWRD", CH3 : "UP") en appuyant sur "Dec (-)" ou "Inc(+)". Appuyez sur le bouton "Enter", la valeur initiale de "LEFT", "FWRD" ou "UP" clignotera. Utilisez le bouton « Dec(-) » ou « Inc(+) » pour régler la quantité de mixage vers la gauche, vers l'avant ou vers le haut. (Remarque : Dans l'interface utilisateur, pour régler la valeur, revenez à la valeur initiale "0" en appuyant simultanément sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pendant environ 1 seconde.)

Droit, frein ou sous mix Étapes de configuration

Quantité de mixage: -100~0~+100

Sélectionnez l'élément de configuration « RGHT », « BRAK » ou « DOWN » (Ces éléments de configuration diffèrent selon le canal principal. ST : « RGHT », TH : « BRAK », CH3 : « DOWN ») en appuyant sur « Dec (-) » ou « Inc(+) ». Appuyez sur le bouton « Enter », la valeur initiale de « RGHT », « BRAK » ou « DOWN » clignotera, utilisez le bouton « Dec(-) » ou « Inc(+) » pour déplacer la droite, freiner ou quantité d'ajustement du mixage à la baisse. (Remarque : Dans l'interface utilisateur, revenez à la valeur initiale "0" pour régler la valeur en appuyant simultanément sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pendant environ 1 seconde.)

Configuration du mode de mixage

Mode de mixage (MXMD)

OFF, MIX

Valeur initiale: OFF

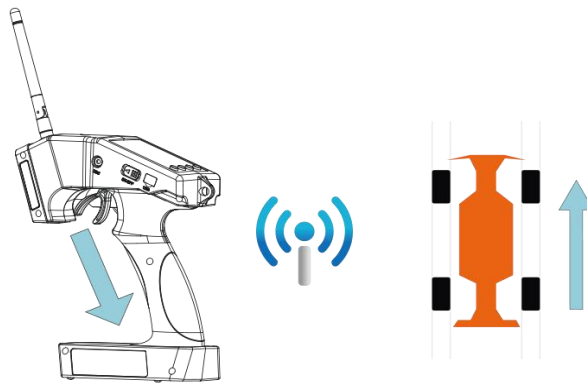
Sélectionnez l'élément de configuration "MXMD" en appuyant sur le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)", appuyez sur le bouton "Enter", le mode de mixage initial "OFF" clignotera. Appuyez sur le bouton « Dec(-) » ou « Inc (+) » pour passer de « OFF » à « MIX », appuyez sur le bouton « Enter », le « MIX » clignotant cessera de clignoter.

"OFF": Mixage proportionnel au fonctionnement du canal maître.

"MIX": Le mixage après le canal maître prend en compte une autre fonction.

Théorie de travail des véhicules à chenilles

Voitures RC : un canal de la télécommande contrôle le mouvement d'une voiture (par exemple, le volant dans le sens du 1er canal pour tourner à gauche/à droite). Chaque opération de canal R/C et chaque unité d'exécution du véhicule est convertie UN À UN.



Lorsque la gâchette est enfoncée, le véhicule avance

Modèles à deux moteurs : En tant que catégorie à deux moteurs, un véhicule à chenilles a deux moteurs et chaque chenille est entraînée par chaque moteur.



Mix Control : La manette des gaz (une fonction) sur le R/C contrôle deux moteurs (deux entités exécutives) se déplaçant vers l'avant/vers l'arrière en même temps. Cela signifie un à deux contrôles de mixage. D'autre part, tourner le volant fait avancer un moteur et reculer l'autre en même temps pour obtenir une rotation directionnelle. Identique au contrôle de mixage un à deux.

Commandes de mixage double : étant donné que les commandes des véhicules à moteur double roulent vers l'avant/l'arrière et tournent à gauche/à droite, deux commandes de mixage sont

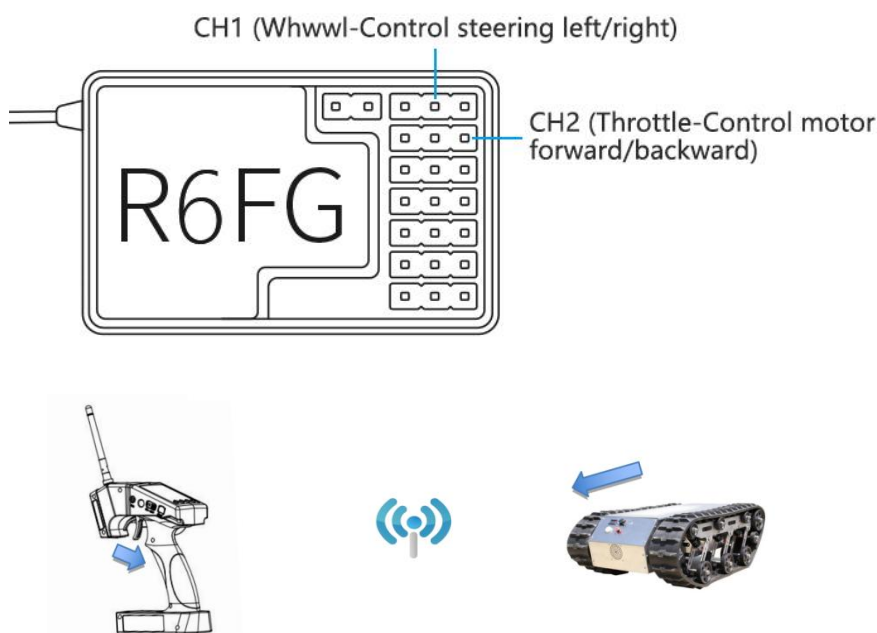
nécessaires en même temps. RADIOLINK RC4GS V3 dispose de deux commandes de mixage programmables.

Réglage inversé avant la configuration de Mix Control

Avant de régler le mélange, veuillez vérifier que la marche arrière fonctionne correctement en testant le volant et l'accélérateur. Prenez le volant - chaîne gauche (1er canal sur le récepteur) et l'accélérateur - chaîne droite (2ème canal sur le récepteur) comme exemple.

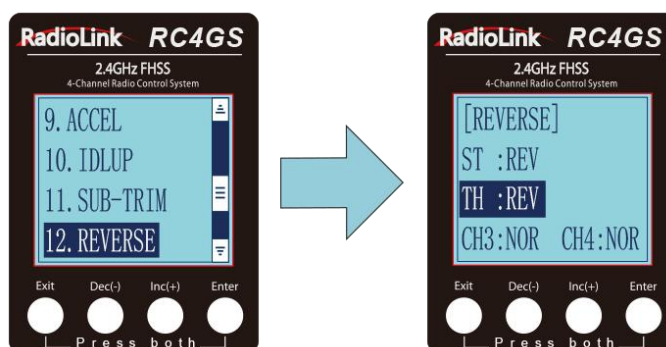
Accélérateur REVERSE : NOR-REV

Maintenez RC4GS V3 comme dans l'image ci-dessous. Normalement, tirez sur l'accélérateur, la chaîne droite doit avancer lorsque vous appuyez sur l'accélérateur et la chaîne droite doit être en arrière.



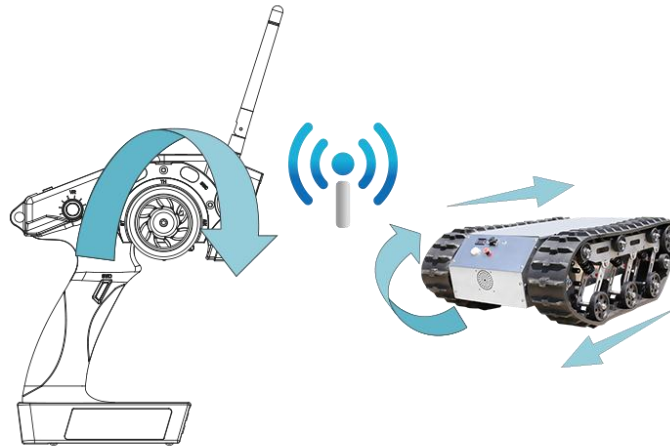
Tirez sur l'accélérateur, la chaîne droite avance, la chaîne gauche s'arrête

Lorsque la manette des gaz est tirée et que la chaîne gauche recule ; Ou lorsque vous appuyez sur l'accélérateur, la chaîne gauche avance, ce qui signifie que l'accélérateur initial est inversé et doit être ajusté. Veuillez vous référer au « Menu » et accéder à la fonction suivante pour terminer la configuration.



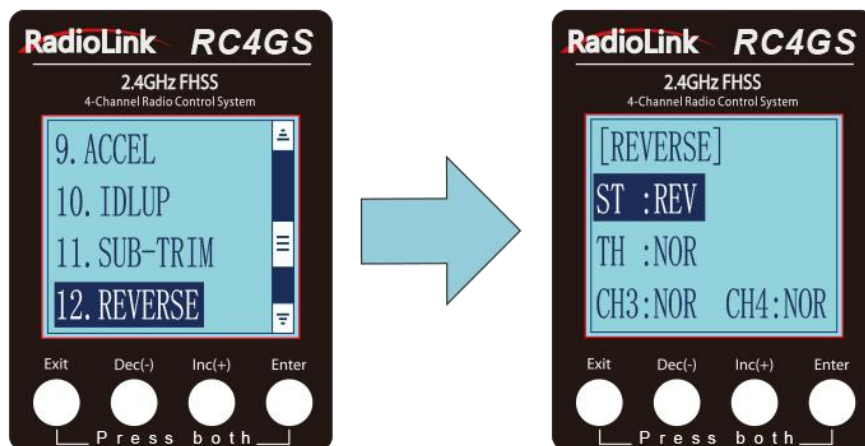
1. Steering-REVERSE : NOR-REV

Maintenez RC4GS V3 comme dans l'image ci-dessous. Normalement, si vous tournez la roue vers la droite/dans le sens des aiguilles d'une montre, la chaîne gauche doit avancer, tandis que si vous tournez la roue vers la gauche/dans le sens antihoraire, la chaîne de gauche doit reculer.



Faites tourner la roue dans le sens des aiguilles d'une montre, la chaîne gauche avance, la chaîne droite s'arrête

Lorsque le volant est tourné vers la droite et que la chaîne droite recule. Tourner la roue vers la gauche fait avancer la chaîne droite, ce qui signifie que la direction initiale est inversée et doit être ajustée. Veuillez vous référer au « Menu » et accéder à la fonction suivante pour terminer la configuration.



Si la marche arrière est correcte, ignorez cette configuration de marche arrière. Après avoir réglé l'inversion du servo d'accélérateur/direction, la commande de mixage peut être ajustée.

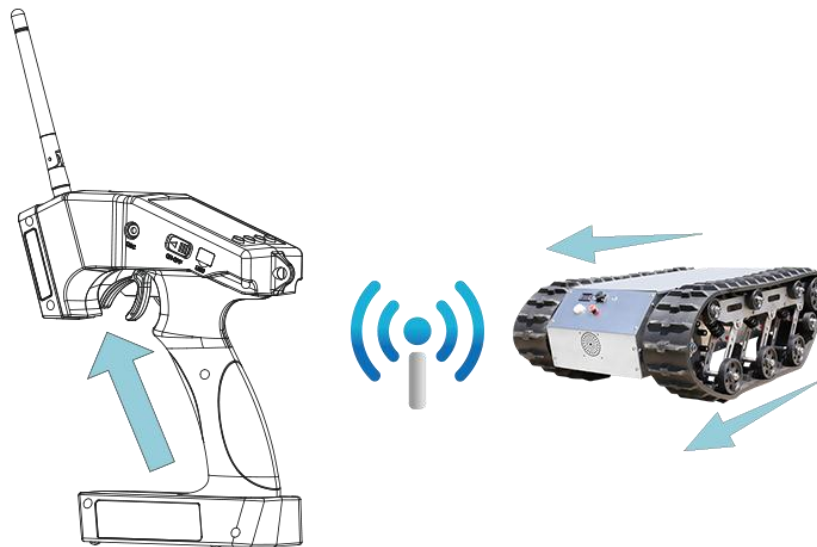
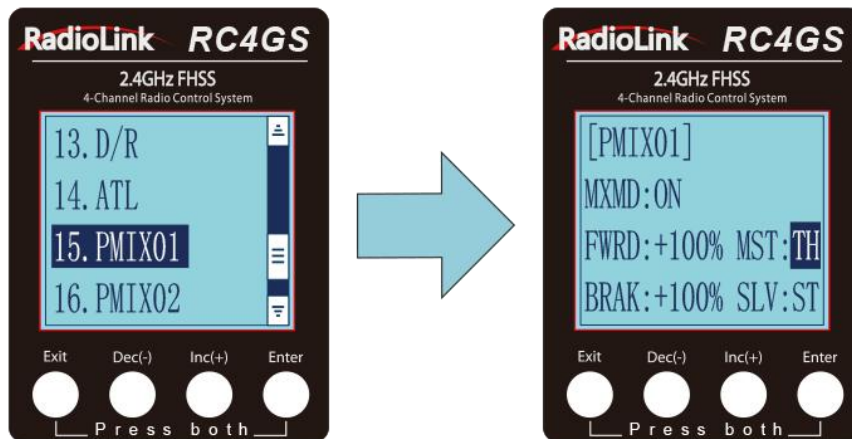
Configuration du contrôle de mixage

1. Accélérateur à direction mixte : véhicules à chenilles se déplaçant vers l'avant/vers l'arrière

Étant donné que les véhicules à chenilles qui avancent / reculent sont contrôlés par le gaz, le gaz contrôle la direction dans la commande mixte. C'est-à-dire l'accélérateur principal (entrée), la direction esclave (objectif). Veuillez consulter "Mischer 01/02 (PMIX01/02)" pour terminer la configuration.

* Le pourcentage varie selon la vitesse

"+" signifie que le maître et l'esclave se déplacent dans la même direction en même temps



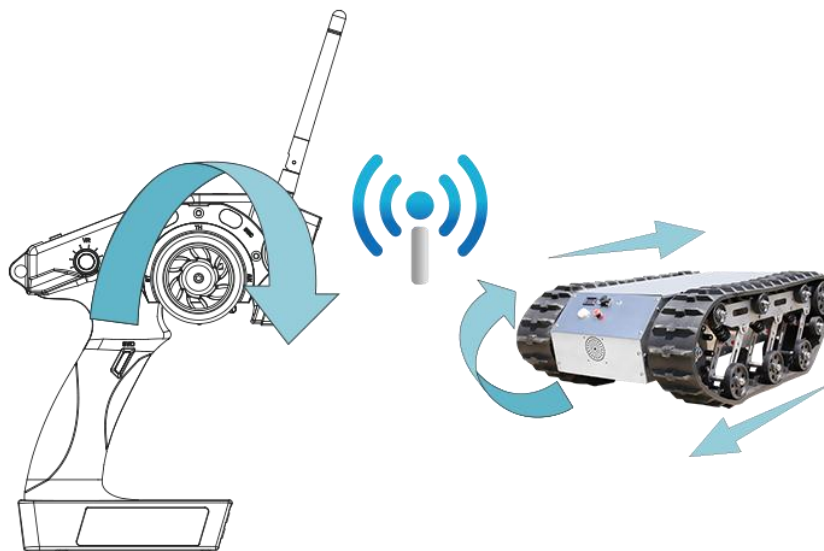
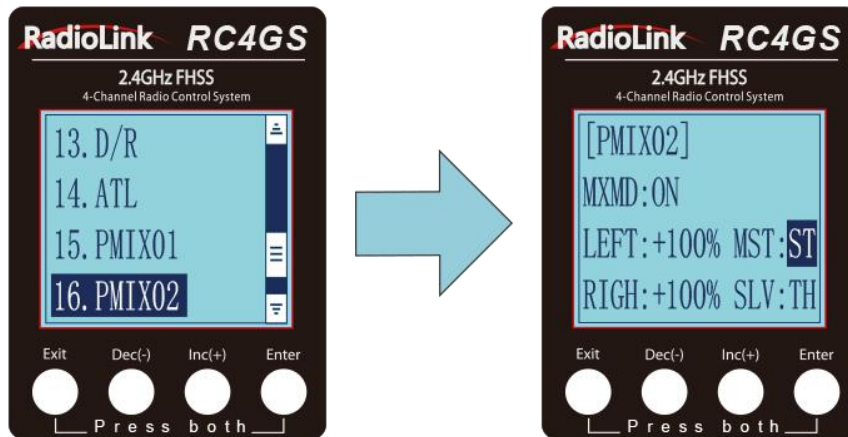
Réglage de la direction dans l'accélérateur terminé, les deux chenilles avancent lorsque l'accélérateur est tiré

2. Steering to Throttle Mixed : véhicules à chenilles tournant à gauche/à droite

Étant donné que les véhicules à chenilles tournant à gauche/à droite sont contrôlés par la direction, la direction entraîne une accélération dans la commande mixte. C'est-à-dire la direction principale (entrée), l'accélérateur esclave (objectif). Veuillez consulter "Mischer 01/02 (PMIX01/02)" pour terminer la configuration.

* Le pourcentage fait varier l'angle de rotation

"-" signifie que le maître et l'esclave se déplacent dans des directions différentes en même temps.



L'accélérateur dans la configuration de la direction est terminé, la chaîne gauche avance et la chaîne droite recule lorsque la roue est tournée dans le sens des aiguilles d'une montre. Le différentiel fait tourner le véhicule à chenilles vers la droite

2.17 Canal auxiliaire (AUX-CH)

Outre les 1er et 2ème canaux, RC6GS V3 fournit 5 canaux de rechange. L'affectation des

commutateurs pour les canaux de réserve peut être définie par l'utilisateur.



Lorsque le canal est réglé sur NULL, aucun commutateur ne contrôle le canal.

Lorsque le canal est réglé sur ST comme interrupteur de commande, le canal est contrôlé par le volant.

Lorsque le canal définit TH comme interrupteur de commande, le canal est contrôlé par le manche des gaz.

SwA et SwD sont des commutateurs jog, lorsque le commutateur jog est enfoncé, la valeur de sortie de la voie

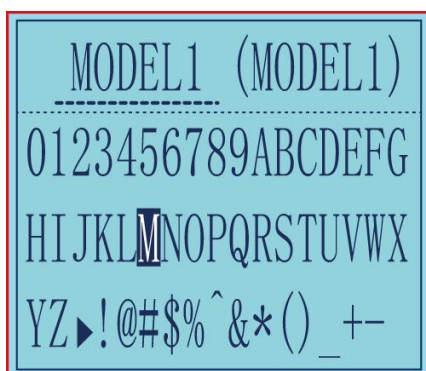
saute de la valeur initiale à la valeur maximale (ou minimale), lorsque le commutateur est relâché, il revient à la valeur initiale (par exemple, la sortie de la voie est +100 après avoir appuyé sur SwA et la sortie du canal revient à -100 après avoir relâché SwA).

LK-A est le mode de verrouillage de SwA. Si le canal est réglé sur LK-A comme interrupteur de commande, la sortie du canal passera à la valeur maximale (ou minimale) après avoir appuyé sur SwA et ne reviendra pas à Valeur initiale lorsque l'interrupteur sera relâché. (Par exemple, après avoir appuyé sur SwA, le canal donnera une valeur de barre de +100, et après avoir relâché le commutateur, la valeur de barre de +100 restera inchangée, et après avoir appuyé à nouveau sur SwA, le canal donnera - 100 valeur de barre, et après avoir relâché l'interrupteur, la valeur de barre restera inchangée). LK-D est le mode de verrouillage de SwD, la méthode d'utilisation est la même que LK-A, reportez-vous à la description du commutateur LK-A.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez AUX-CH.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour sélectionner les boutons.

2.18 Nom du modèle (NAME)



RC4GS V3 stocke des mémoires de modèle pour 30 modèles. Chaque modèle de mémoire peut être nommé séparément selon les besoins de l'utilisateur.

Nom d'usine par défaut : MODÈLE 1, MODÈLE 2...

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez le nom.
2. Appuyez sur la touche "Entrée" pour entrer le NOM, le premier caractère du nom actuel clignotera et le caractère

clignotant pourra être réinitialisé. Les caractères habituels apparaissent en bas de l'écran, utilisez le bouton "Dec(-)" ou "Inc(+)" pour sélectionner le caractère souhaité. Appuyez à nouveau sur la touche "Entrée", le caractère suivant du nom actuel clignotera. Réinitialisez les autres caractères du nom actuel de la même manière.

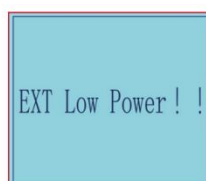
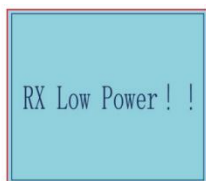
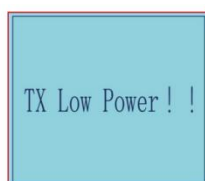
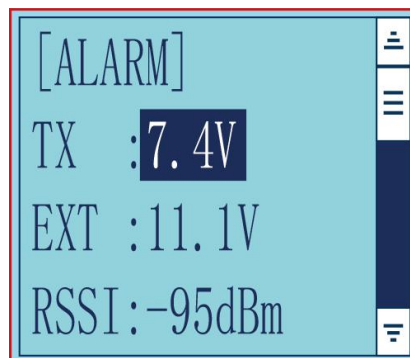
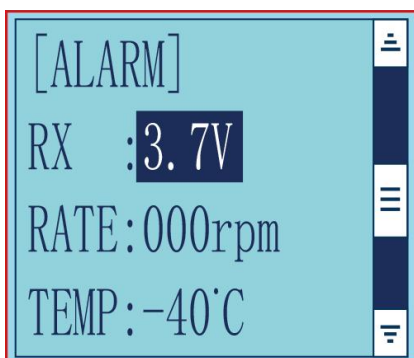
2.19 Alarme de sécurité basse tension et force du signal(ALARM)

Lorsque l'émetteur, le récepteur, la tension de la batterie du véhicule ou l'intensité du signal RSSI est inférieure à la valeur définie, un texte s'affichera sur l'écran de l'émetteur et une double alarme "didi" vous le rappellera.

Vous pouvez définir la valeur dans le menu "ALARME" : appuyez simultanément sur les boutons "Exit" et "Enter" pour entrer dans le menu, sélectionnez l'option "19. ALARME", appuyez sur la touche "Entrée" pour accéder à l'interface de la fonction "ALARME".

La tension d'alarme par défaut de l'émetteur est de 5,0 V, la tension d'alarme par défaut du récepteur est de 4,0 V et la tension d'alarme par défaut de la batterie du véhicule est de 11,1 V.

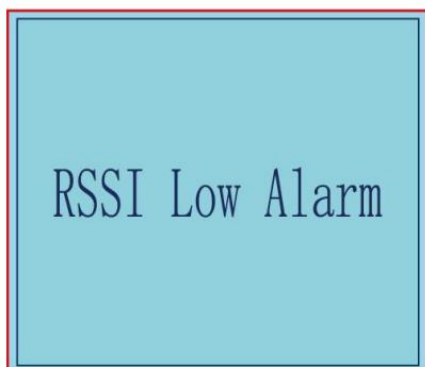
La tension d'alarme par défaut d'une batterie à cellule unique est de 3,7 V. Par exemple, si vous utilisez une batterie au lithium 3S pour votre modèle, la valeur d'alarme basse tension doit être réglée sur 11,1 V (3,7 V × 3S). La méthode de réglage de l'émetteur et du récepteur est la même.



Batterie de l'émetteur presque vide

Batterie du récepteur presque vide

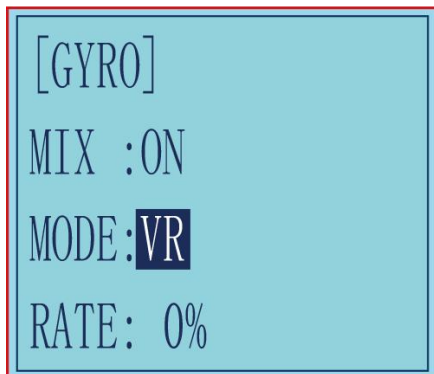
Pile du modèle presque vide



La valeur d'alerte RSSI est désactivée par défaut. Les utilisateurs peuvent le définir comme une valeur RSSI qui correspond à la distance de sécurité maximale du contrôle réel. Par exemple, la distance de contrôle à distance la plus éloignée est de 400 m, la valeur RSSI correspondante est de -85 dBm, vous pouvez alors régler la valeur d'alarme RSSI sur -85 dBm. Si le véhicule roule, si la batterie de l'émetteur ou la batterie du véhicule est épuisée ou si le signal RSSI est faible, le véhicule perdra le contrôle. Par conséquent,

lorsque l'alarme retentit, arrêtez immédiatement de conduire et reprenez le véhicule, vérifiez la cause de l'alarme et prenez les mesures appropriées.

2.20 Sensibilité gyroscopique (GYRO)



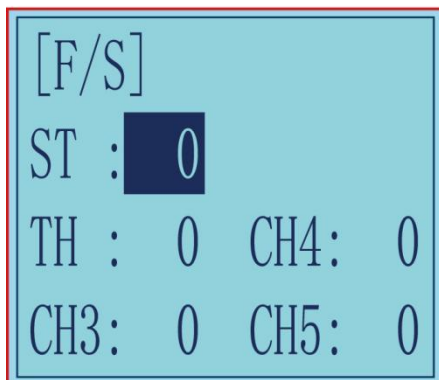
Cette fonction est disponible pour activer ou désactiver la sensibilité gyroscopique et le mélange VR.

Lorsque MIX est réglé sur OFF, le gyroscope est désactivé, tandis que lorsque MIX est réglé sur ON, vous pouvez régler la sensibilité du gyroscope STD ou VR. STD est ajusté à l'écran et VR est le 3ème canal par défaut.

En mode normal (STD), la plage de sensibilité est comprise entre 0 % et 100 %.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez GYRO.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur.

2.21 Failsafe (F/S)

Cette fonction peut ajuster la valeur de sortie de chaque canal lorsque le récepteur perd le contrôle et est généralement réglée sur 0. Si le récepteur perd le contrôle, la course des gaz sera réduite au neutre et le servo reviendra à la position neutre pour éviter d'endommager le véhicule ou d'autres modèles. La plage de réglage est comprise entre -100 et +100.

Si vous modifiez le réglage de la valeur du gaz antidémarrage et que le récepteur perd le contrôle, le canal d'accélérateur produira la valeur de gaz fixe définie, ce qui peut amener le modèle à avancer ou à reculer après

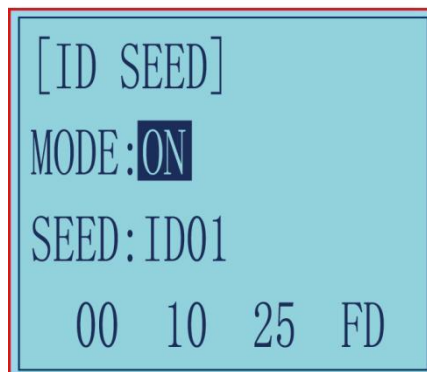
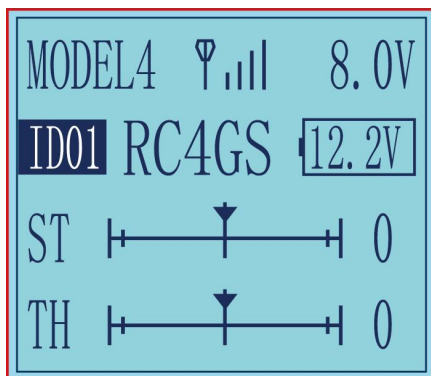
avoir perdu le contrôle. Soyez prudent lorsque vous modifiez la valeur de sécurité intégrée de ce canal.

Étapes de configuration

1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Choisissez F/S.
2. Appuyez sur les boutons "Dec(-)" et "Inc(+)" pour régler la valeur. THROTTLE est réglé par la gâchette.
3. Le canal est défini par le contrôleur VR.
4. Le canal est défini par l'interrupteur à bouton.

2.22 ID SEED

La fonction ID-SEED consiste à déterminer un sous-ID parmi plusieurs récepteurs de liaison pour réaliser la commande. Un total de 10 identifiants filles indépendants peuvent être stockés. Par exemple, RC4GS V3 a terminé la liaison avec 10 bateaux différents et la configuration de leurs paramètres. Activez la fonction ID SEED, sélectionnez le bateau ID.1 et conduisez-le à mi-eau, mais de manière inattendue, il s'arrête de fonctionner. Ensuite, nous pouvons passer au bateau ID.2 (ou à un autre bateau ID préféré) et le contrôler indépendamment pour sauver ID.1. 1 bateau au lieu de barrer les deux bateaux en même temps, ce qui rend le sauvetage plus difficile. Contrairement au mode de reliure traditionnel, l'ID indépendant peut facilement réaliser le sauvetage d'un bateau échoué dans l'eau pour diverses raisons.



Étapes de configuration

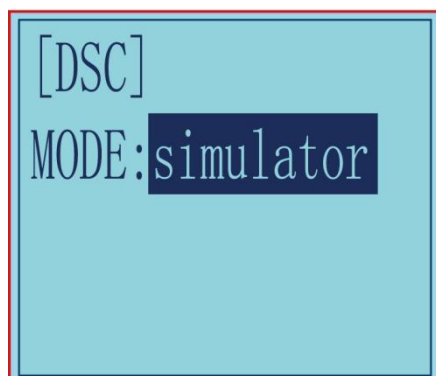
1. Entrez dans le menu (appuyez sur Exit et Enter en même temps, maintenez pendant une seconde). Sélectionnez SEED ID.
2. Changez le MODE de OFF à ON.
3. Définissez le numéro d'identification de la succursale.
4. Lorsque vous avez terminé, le numéro d'identification correspondant s'affiche sur l'écran principal du RC4GS V3.

2.23 DSC

Le port DSC sur le côté gauche du RC4GS V3 sert à deux fins:

Connectez-vous au simulateur ou TBS Crossfire.

DSC est pour la fonction du connecteur DSC sur le côté gauche de l'émetteur. Vous avez le choix entre deux modes : le mode simulateur et le mode headtrack.



Mode Simulateur : Si vous avez besoin de connecter un simulateur ou TBS Crossfire au port RC4GS V3 DSC, veuillez sélectionner le mode comme : Simulateur. Lors de la connexion du simulateur, branchez une extrémité de la tête audio standard du simulateur dans le port DSC du RC4GS V3 et suivez les étapes du guide de l'utilisateur du simulateur pour calibrer et faire fonctionner l'émetteur dans le logiciel de simulation. L'image suivante est pour référence. (Veuillez voir la vidéo pour la méthode de

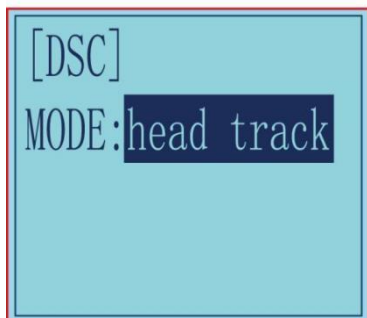
connexion RC4GS V3 à TBS Crossfire:

<https://www.youtube.com/watch?v=6vt5QexQSqs>



Mode Headtrack : Si vous devez connecter des lunettes FPV avec fonction Headtrack au port RC4GS V3 DSC, veuillez régler le mode sur : Headtrack. Branchez ensuite une extrémité de la tête audio

standard des lunettes FPV directement dans le port DSC de la télécommande et l'autre extrémité dans le port de sortie des lunettes FPV.



Lorsque le mode DSC est sélectionné comme Headtrack, le port RC4GS V3 DSC sort en 5ème canal et 6ème canal par défaut. Vous devez donc mettre à jour le firmware du headtrack RC6GS. Connectez ensuite le servo de roulis et le servo d'ascenseur utilisés pour contrôler l'inclinaison panoramique aux broches du récepteur R6FG dans le 5ème canal et le 6ème canal, puis faites pivoter les lunettes FPV de haut en bas ou de gauche à droite, et les servos du canal correspondant oscilleront par conséquent.

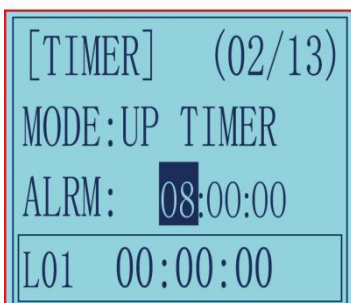
Remarque : Si vous souhaitez réaliser la fonction Head Track, assurez-vous que les lunettes FPV que vous utilisez prennent en charge la fonction Head Track.

Veuillez voir la vidéo pour la méthode de connexion des lunettes RC4GS V3 aux lunettes FPV:
<https://www.youtube.com/watch?v=COYvtdWBTdY&t=130s>

2.24 Minuteur (TIMER)

La fonction TIMER est principalement utilisée pour la mesure du temps au tour et l'entraînement quotidien.

Entrez dans l'interface de réglage : appuyez et maintenez les boutons « Exit » et « Enter » en même temps pendant une seconde pour entrer dans le menu de fonction RC4GS V3. Appuyez sur le bouton "Inc (+)" en bas de l'écran pour déplacer le curseur sur "24. TIMER » puis appuyez sur le bouton « Enter » pour entrer dans le menu de réglage des fonctions.



Mode : mode horloge, vous pouvez choisir « UP TIMER » ou « DOWN TIMER ».

MINUTERIE : Chronomètre. Après le déclenchement de la fonction de temporisation, le numéro de temporisation compte.

DOWN TIMER : compte à rebours

Alarm: Les horloges tournent. Lorsque l'heure définie est atteinte, l'émetteur commence à émettre une alarme. Dans le compte à rebours 20S, il commence à alarmer tous les 1S. Dans le compte à rebours 10S, il commence à alarmer deux fois tous les 1S. Lorsque l'heure de l'alarme arrive,



l'émetteur émet une alarme. Si l'interrupteur n'est pas basculé maintenant, le chronométrage continuera. L'heure d'alarme par défaut est de 8 minutes. L'heure de l'alarme peut être réglée selon vos besoins

DÉMARRER : Sélectionnez un interrupteur ou un bouton pour déclencher la fonction de chronométrage. Vous pouvez choisir SWA, SWD, TH (accélérateur) et le mode de verrouillage des deux boutons de commutation.

NULL signifie que la fonction de temporisation n'est pas activée. Lorsque le commutateur est réglé sur SWA, SWD ou leurs modes de verrouillage, vous pouvez sélectionner UP (haut), CNT (centre) ou DOWN (bas) comme position du commutateur pour déclencher la fonction de synchronisation.

Lorsque l'interrupteur de démarrage est TH (accélérateur), vous pouvez régler le taux d'accélérateur de 0% à 100%, et les horloges se déclencheront lorsque l'accélérateur est enfoncé au taux défini.

STOP : Utilisé pour arrêter la fonction de chronométrage. La méthode de réglage est la même que pour le réglage « START » ci-dessus. Si le nombre de tours défini (LAP) est supérieur à 1, le nombre de tours augmentera automatiquement de 1 tour à chaque arrêt.



RESET : en basculant le commutateur défini ici, toutes les valeurs de mesure du temps précédemment générées sont supprimées. Les valeurs d'alarme et les tours sont conservés. La méthode de réglage du commutateur est la même que pour le réglage « START » ci-dessus.

Note:

1. Lors du déclenchement de la fonction de temporisation, veuillez ne pas mettre l'interrupteur en position d'arrêt ou de

réinitialisation, sinon la fonction de temporisation ne peut pas être activée.

2. Si le commutateur ne suffit pas, il existe deux manières de réinitialiser toutes les horloges : a. Toutes les heures peuvent être réinitialisées en réglant la valeur "Alarme". b. Toutes les horloges peuvent être réinitialisées en réglant la valeur "mode".

LAP : utilisé pour définir le nombre de tours requis pour le chronométrage, 1 à 30 tours peuvent être définis ;

Afficher les tours : utilisé pour afficher le tour correspondant au chronométrage actuel.

L01-L30 peut être sélectionné. Par exemple, s'il s'agit de L02, le temps ci-dessous est le tour 2. Si le nombre de tours défini est supérieur à 1, le nombre de tours augmentera automatiquement de 1 tour à chaque arrêt.



Pour vérifier le chronométrage de chaque tour : Déplacez le curseur vers : L01-L30, appuyez sur la touche "Entrée", le curseur commencera à clignoter, puis appuyez sur les boutons "Dec(-)" ou "Inc(+)" en bas de l'écran pour sélectionner les tours pour vérifier le chronométrage. Le tour de chronométrage et le chronométrage correspondants sont indiqués dans l'encadré ci-dessous.

DISP (Affichage) : CURRENT, l'état ON ou OFF de la fonction de minuterie n'est affiché que dans le menu de fonction de "Timer".

HOME PAGE, l'état ON ou OFF de la fonction minuterie s'affiche simultanément dans le menu des fonctions « Home Page » et « Timer » de l'émetteur.

2.25 Réinitialisation (RESET)

Toutes les données de tous les modèles stockés dans la télécommande peuvent être réinitialisées aux réglages d'usine. Cette fonction est souvent utilisée pour définir de nouvelles données de modèle ou supprimer des données précédemment stockées.

Remarque importante : effectuer une réinitialisation d'usine effacera définitivement toutes les informations relatives à ce modèle et les données ne seront pas récupérées. N'exécutez pas la fonction de réinitialisation à la légère, sauf si vous êtes sûr de vouloir effacer toutes les données du modèle et recommencer.

